

Moteur tubulaire radio bidirectionnel



Rollia 10BOT
Rollia 20BOT
Rollia 30BOT

FR

Une installation incorrecte peut conduire à des blessures graves. Suivez toutes les instructions et conservez cette notice d'installation.

- Les motorisations RL5010 / RL5020 / RL5030 sont destinées et conçues exclusivement pour la mise en fonctionnement de volets roulants à usage domestique. Pour toute autre utilisation, vous devez faire appel à notre service technique.
- Le diamètre minimal du tube d'enroulement est de 47 mm intérieur, mais le tube doit être choisi en fonction du poids et de la longueur du tablier. Consultez les abaques des fabricants de tubes.
- Ne pas faire fonctionner le volet roulant si des personnes ou des objets se trouvent dans la zone de mouvement.
- Les pièces en mouvement du moteur, installées à une hauteur inférieure à 2,5 mètres, doivent être protégées.
- Avant d'installer la motorisation, enlevez toutes les cordes inutiles et mettez hors service tout équipement qui n'est pas nécessaire au fonctionnement du moteur.
- Ne pas faire fonctionner ou couper l'alimentation des volets lorsque des travaux d'entretien ou de nettoyage sur l'installation ou à proximité immédiate sont effectués (exemple : nettoyage de vitres).
- Vérifiez fréquemment l'installation pour déceler tout mauvais équilibrage ou tout signe d'usure ou de détérioration des câbles et des ressorts. Ne pas utiliser l'appareil si une réparation ou un réglage est nécessaire.
- Surveillez le volet lorsqu'il est en mouvement et éloignez les personnes jusqu'à ce qu'il soit complètement fermé.
- Cet appareil n'est pas prévu pour être utilisé par des personnes (y compris des enfants) dont les capacités physiques, sensorielles ou mentales sont réduites, ou des personnes dénuées d'expérience ou de connaissance, sauf si elles ont pu bénéficier, par l'intermédiaire d'une personne responsable de leur sécurité, d'une surveillance ou d'instructions préalables concernant l'utilisation de l'appareil.

- Ne pas laisser les enfants jouer avec les dispositifs de commande fixes. Mettre les dispositifs de télécommande hors de portée des enfants.
- l'organe de manoeuvre d'un interrupteur sans verrouillage doit être en vue directe de la partie entraînée, mais éloigné des parties mobiles. Il doit être installé à une hauteur minimale de 1,5 m.

Éléments préliminaires

- Les moteurs RL50xx sont des moteurs avec récepteurs radio 868 MHz - X3D. Ils sont compatibles avec la gamme des automatismes et des alarmes DELTA DORE X2D et X3D, exceptée la télécommande 7719990.
- Les moteurs RL50xx sont conçus pour être utilisés avec système de verrous automatiques pour volets roulants.
- Il convient d'utiliser des lames de volets roulants suffisamment rigides.
- Lorsque le volet roulant est fermé, le tablier ne doit pas dépasser les coulisses de plus d'une lame.
- Dans le cas d'une utilisation avec des butées hautes, utilisez de préférence des systèmes intégrés aux coulisses.
- Attention à la rigidité du coffre avec les systèmes de butée sur les lames de volet.
- Les moteurs RL50xx vérifient toutes les 100 manoeuvres les butées physiques ainsi, le moteur compense automatiquement les variations de tabliers.
- La garantie de bon fonctionnement du moteur est assurée si le moteur est installé et utilisé selon les préconisations suivantes. Il faut que les éléments périphériques tels que tube d'enroulement, supports, visserie etc.. soient bien choisis et assemblés selon toutes les règles de l'art. En outre, l'environnement d'utilisation du moteur et la puissance demandée sont des éléments qu'il faut bien évaluer et choisir.

- L'ouverture du moteur et/ou le remplacement du câble d'alimentation sont interdits. Si le câble d'alimentation est endommagé, il doit être remplacé par le fabricant, son service après-vente ou des personnes de qualification similaire, afin d'éviter un danger.
- Le choix du moteur doit être fait en fonction des exigences du produit porteur. Reportez vous à nos abaques pour le choix du moteur en fonction des volets. Une plaque signalétique sur le moteur indique le couple nominal et la durée de fonctionnement.
- Les moteurs tubulaires RL50xx sont conçus pour fonctionner par usage intermittent (4 minutes de fonctionnement continu). Ils disposent d'une protection thermique et électronique qui empêche une surchauffe. En cas de coupure thermique, le moteur fonctionnera à nouveau après une temporisation d'environ 15 minutes. Pour fonctionner une nouvelle fois pendant 4 minutes, il faudra que le moteur soit revenu à la température ambiante.
- En cas de tentative de soulèvement du volet (exemple : test de l'anti-intrusion), le moteur redescendra le tablier. Attention, cela peut pincer les doigts.

Sommaire

1 - Contenu du pack	5
2 - Pose du moteur	6
3 - Raccordement	6
4 - Association de la télécommande maître	7
5 - Réglage de sensibilité de détection des butées	8
6 - Réglage des butées	8
7 - Associer un émetteur à la fonction montée/descente	11
8 - Suppression de la télécommande maître	11
9 - Effacer l'association d'un ou plusieurs émetteurs	12
10 - Détection d'obstacle	13
11 - Modifier les butées	14
12 - Position favorite	14
13 - Reset usine	14
14 - Association avec une centrale d'alarme	15
15 - La télécommande maître est perdue ou hors d'usage	17
16 - Montage socle	17
17 - Remplacement de la pile	18
18 - Aide	18
19 - Caractéristiques techniques	18
20 - Tableau récapitulatif des appuis touches	19
21 - Abaques pour volets roulants	20

1 - Contenu du pack



Moteur



Notice



Télécommande 1603 + socle
Référence 6351167

Associée au moteur, cette télécommande maître, vous permet d'effectuer toutes les fonctions d'association, de paramétrage et de commande de votre installation.



Circlips de verrouillage

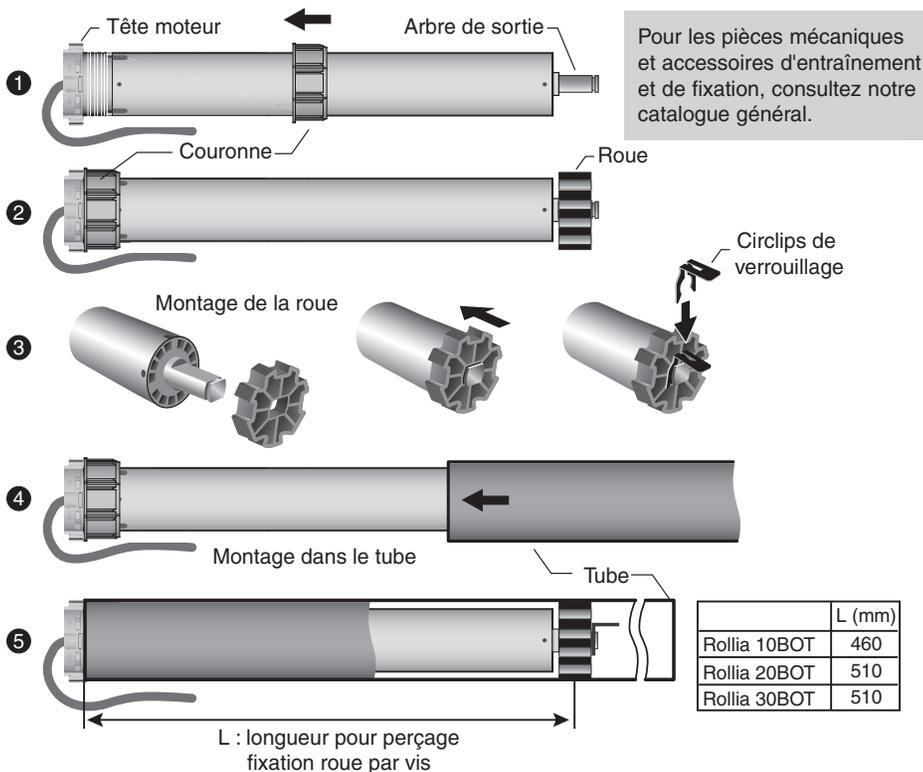
Les pièces mécaniques, accessoires d'entraînement et de fixation ne sont pas inclus dans le pack.

2 - Pose du moteur



- Ne jamais frapper sur la tête du moteur ou sur l'arbre de sortie pour introduire le moteur dans le tube. Ne jamais percer le tube avec le moteur installé.

- Pour la fixation du tablier, utiliser des vis avec une longueur ne dépassant pas 1mm à l'intérieur du tube.

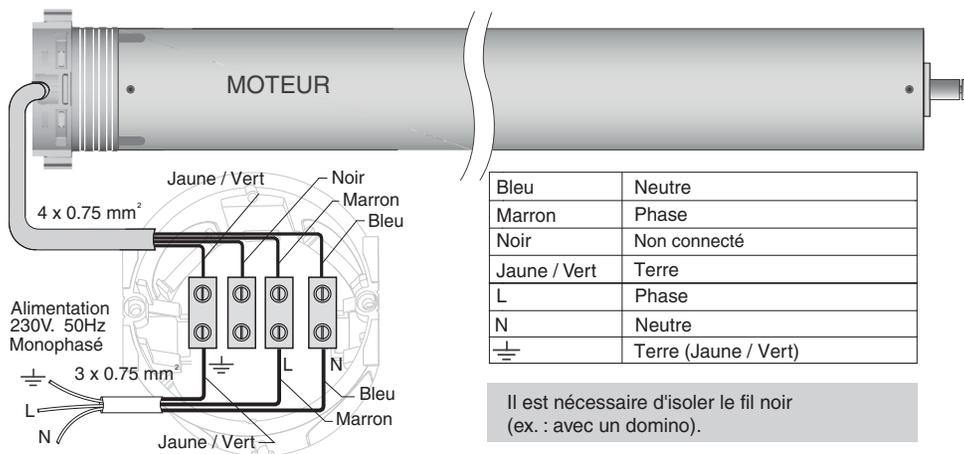


3 - Raccordement

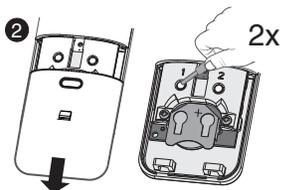
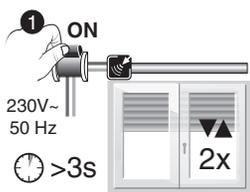
Il faut que le câblage électrique soit réalisé selon les normes EN, IEC et instituts nationaux de l'adresse installation (ex : NF C15-100 pour la France).

Dans tous les cas, il faut garder la possibilité de couper le courant en utilisant un dispositif omnipolaire selon la prescription d'installation en vigueur. Si le moteur est livré avec un câble d'alimentation H05VVF. Ce câble ne peut pas être mis en extérieur.

Pour une utilisation extérieure le moteur devra être équipé d'un câble caoutchouc RNF ou RRF avec au moins 2 % de carbone. Consulter le service commercial.



4 - Association de la télécommande maître



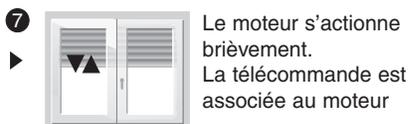
Ouvrez la trappe au dos de la télécommande et appuyez 2 fois sur la touche 1



Le voyant rouge s'allume, la télécommande recherche les moteurs de l'installation.



Le moteur se signale en s'actionnant.



Appliquer cette même procédure avec la télécommande de chaque moteur.

5 - Réglage de sensibilité de détection des butées

Pour éviter tout effort anormal lors du réglage des butées, vous pouvez modifier le réglage de sensibilité de détection des butées.

Réglages conseillés :

Rollia 10BOT : Mode 3

Rollia 20BOT : Mode 2

Rollia 30BOT : Mode 1

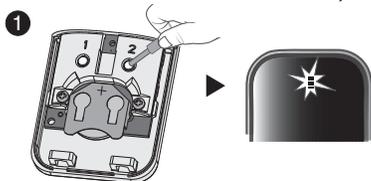
Nous vous conseillons d'augmenter la sensibilité de détection en fonction de votre moteur.

Mode 3 : Sensibilité **Normale** (réglage usine)

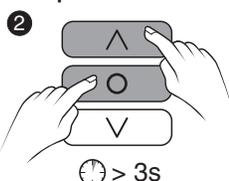
Mode 2 : Sensibilité **Moyenne**

Mode 1 : Sensibilité **Forte**

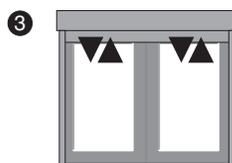
• Pour accéder au mode souhaité, effectuez les opérations suivantes :



Appuyez sur la touche 2 au dos de la télécommande maître, pour que le voyant **vert** clignote.



Sur la télécommande maître, appuyez plus de 3 secondes sur les touches ▲ et ●, jusqu'à ce que le voyant s'allume.



Le moteur s'actionne brièvement 2 fois (mode 2).

Recommencez les opérations ci-dessus pour choisir le mode 1 (le moteur s'actionne 1 fois) ou revenir au mode 3 (le moteur s'actionne 3 fois).

6 - Réglage des butées

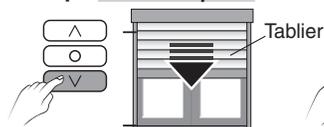
Vous disposez 2 possibilités de réglage :

- Réglage automatique des 2 butées
- Réglage manuel d'une butée haute et réglage automatique de la butée basse.
- En présence de butées physiques haute et basse, vous pouvez utiliser le réglage automatique des butées. Le moteur détecte alors automatiquement ses fins de course.
- En l'absence de butée physique haute, vous devrez déterminer la fin de course haute manuellement. Grâce au mode pas à pas, vous pourrez stopper le volet avec précision à la position voulue.

- L'enregistrement des butées doit obligatoirement être fait en position verticale du volet.
- Le volet doit être obligatoirement équipé de verrous automatiques.
- Avant de procéder au réglage des butées, positionnez le tablier à mi-hauteur.

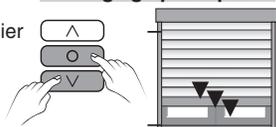
Si le sens de rotation est inversé lors du réglage des butées, continuez la procédure de réglage jusqu'à son terme. Le moteur corrigera automatiquement son sens de rotation pour le fonctionnement normal.

Principe Avance rapide



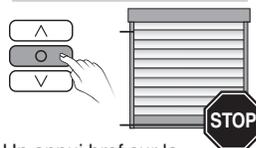
Pour une avance rapide, appuyez brièvement sur la touche ▼, puis relâchez.

Réglage pas à pas



Pour une avance pas à pas, appuyez simultanément et brièvement sur les touches ▼ et ●, puis relâchez.

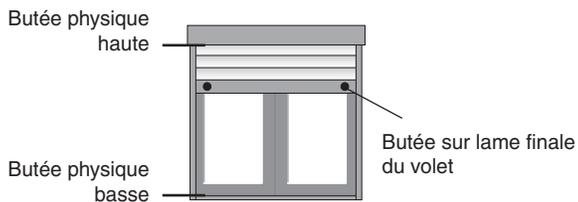
Arrêt du volet



Un appui bref sur la touche ● permet de stopper sur la position choisie

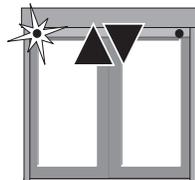
Au prochain accostage sur les butées, le volet ne viendra pas jusqu'au blocage. Le moteur effectuera un retrait pour que le volet ne soit pas sous contrainte.

6.1 Réglage automatique des 2 butées



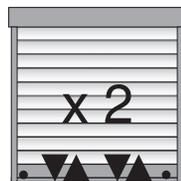
• Butée haute automatique

Appuyez brièvement sur la touche ▲ pour amener le volet en butée haute.



L'enregistrement de la butée haute est automatique. Le moteur repart dans l'autre sens.

• Butée basse automatique



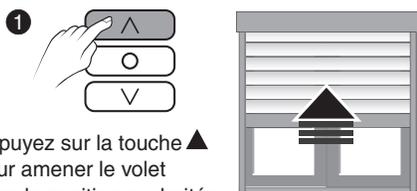
Le moteur s'actionne 2 fois. L'enregistrement de la butée basse est automatique.

Au prochain accostage sur ces butées, le volet ne viendra pas jusqu'au blocage. Le moteur effectuera un retrait pour que le volet ne soit pas sous contrainte.

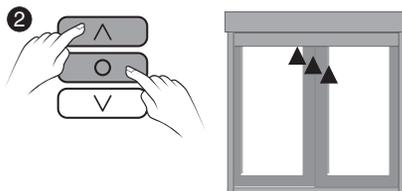
6 - Réglage des butées

6.2 Enregistrer une butée manuelle haute + 1 butée automatique basse

• Positionnez le volet



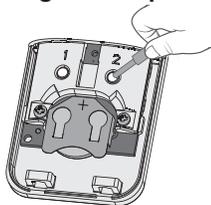
Appuyez sur la touche ▲ pour amener le volet dans la position souhaitée



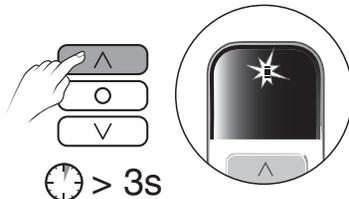
Pour une avance pas à pas, appuyez simultanément et brièvement sur les touches ▲ et ●, puis relâchez.

3 Appuyez sur la touche ● dès que la position haute souhaitée est atteinte

• Enregistrez la position de la butée haute manuellement



Appuyez sur la touche 2 au dos de la télécommande maître, pour que le voyant vert clignote.

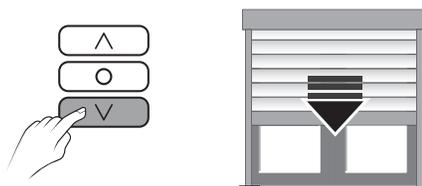


Appuyez impérativement ~3 secondes sur la touche ▲ jusqu'à ce que le moteur s'actionne brièvement.



Le moteur s'actionne brièvement

• Butée basse automatique



Appuyez sur la touche ▼ pour amener le volet en butée basse.



L'enregistrement de la butée est automatique.



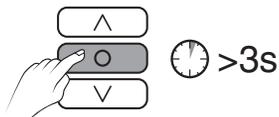
Le moteur s'actionne 2 fois
Les butées sont enregistrées

7 - Associer un émetteur à la fonction montée / descente

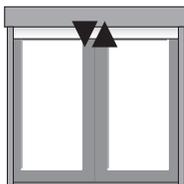
Le moteur a déjà été associé à une télécommande maître. Vous pouvez associer au maximum 12 émetteurs différents de la gamme X2D / X3D (centrale d'alarme, transmetteur téléphonique, autre télécommande...) à la fonction montée / descente du moteur.

Pour associer ces émetteurs, reportez-vous à leur notice respective.

• Passez le moteur en attente d'association

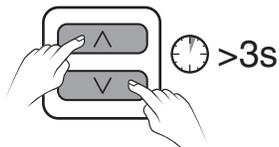


Sur la télécommande maître, appuyez plus de 3 secondes sur la touche ●, jusqu'à ce que le moteur s'actionne brièvement.

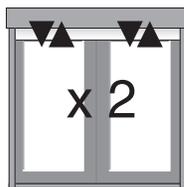


Le moteur s'actionne brièvement

• Validez sur l'émetteur à associer (exemple : nouvelle télécommande)



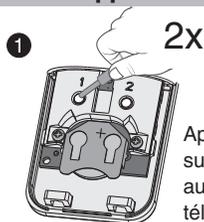
Sur la nouvelle télécommande, appuyez simultanément plus de 3 secondes sur les touches ▼ et ▲, jusqu'à ce que le voyant s'allume.



Le moteur s'actionne brièvement 2 fois.

La nouvelle télécommande est associée au moteur

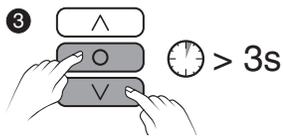
8 - Suppression de la télécommande maître



Appuyez 2 fois sur la touche 1 au dos de la télécommande



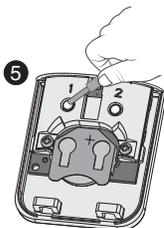
Le voyant rouge clignote



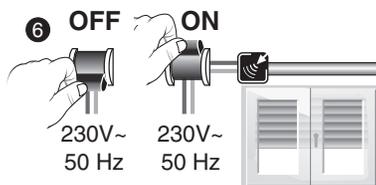
Appuyez ~ 3 secondes sur les touches ● et ▼, pour que le voyant vert clignote



Le moteur s'actionne brièvement. Le voyant rouge clignote.



Appuyez sur la touche 1 pour sortir du mode

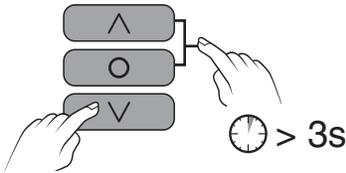


Coupez puis retablissez l'alimentation du moteur

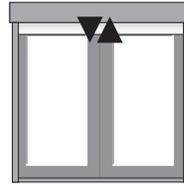
Le réglage des butées et les autres émetteurs associés sont conservés

9 - Effacer l'association d'un ou plusieurs émetteurs

9.1 Effacer l'association d'un émetteur

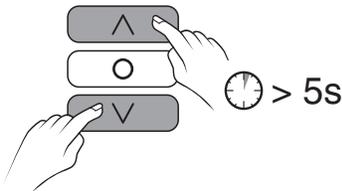


Sur la télécommande maître, appuyez simultanément plus de 3 secondes sur les touches ▲, ▼, ●, jusqu'à ce que le voyant s'allume.

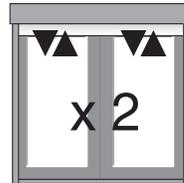


Le moteur s'actionne brièvement.

• Validez sur l'émetteur à effacer (exemple : télécommande)



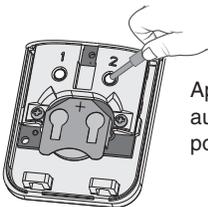
Sur la télécommande à effacer, appuyez simultanément plus de 5 secondes sur les touches ▲ et ▼, jusqu'à ce que le voyant s'allume.



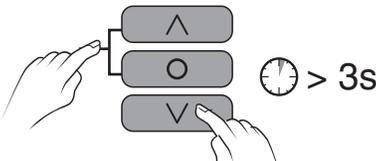
Le moteur s'actionne brièvement 2 fois.

La télécommande est effacée

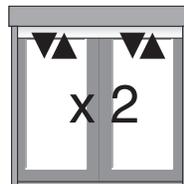
9.2 Effacer l'association de tous les émetteurs (sauf télécommande maître)



Appuyez 2 fois sur la touche 2 au dos de la télécommande maître, pour que le voyant orange clignote.



Sur la télécommande maître, appuyez simultanément plus de 3 secondes sur les touches ▲, ▼, ●, jusqu'à ce que le voyant s'allume.

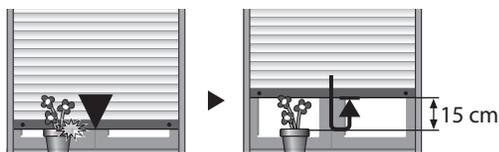


Le moteur s'actionne brièvement 2 fois.

Tous les émetteurs associés au moteur sont effacés (sauf télécommande maître)

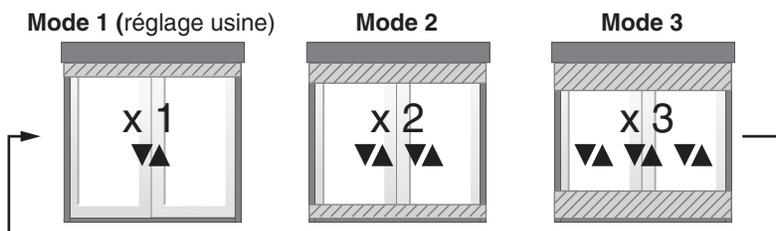
10 - Détection d'obstacle

Les moteurs de la gamme Rollia intègrent la fonction de détection d'obstacle. En cas de blocage sur un obstacle, le moteur effectue un retrait d'environ 15 cm. La détection d'obstacle n'est effectuée que lorsque les butées sont enregistrées.

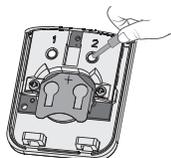


Réglage des zones où la détection d'obstacle est inactive

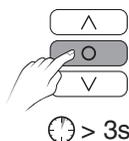
En cas de détection d'obstacle intempestive, vous pouvez choisir l'un des modes suivants (en grisé, les zones où la détection d'obstacle est inactive) :



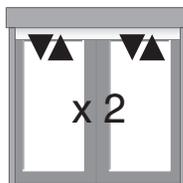
• Pour accéder au mode suivant, effectuez les opérations suivantes :



Appuyez sur la touche 2 au dos de la télécommande maître, pour que le voyant **vert** clignote.



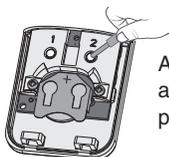
Sur la télécommande maître, appuyez plus de 3 secondes sur la touche ●, jusqu'à ce que le voyant s'allume.



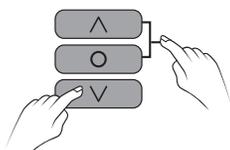
Le moteur s'actionne brièvement 2 fois (mode 2).

Recommencez les opérations ci-dessus pour choisir le mode 3 (le moteur s'actionne 3 fois) ou revenir au mode 1 (le moteur s'actionne 1 fois).

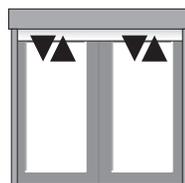
Pour désactiver totalement la détection d'obstacle



Appuyez sur la touche 2 au dos de la télécommande maître, pour que le voyant **vert** clignote.



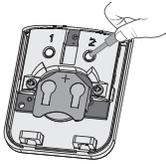
Sur la télécommande maître, appuyez simultanément plus de 3 secondes sur les touches ▲, ▼, ●, jusqu'à ce que le voyant s'allume.



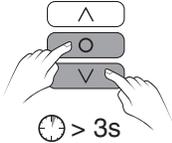
Le moteur s'actionne brièvement 2 fois.

11 - Modifier les butées

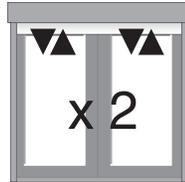
Pour modifier les positions des butées, il faut d'abord les effacer puis les réenregistrer. Pour les effacer, procédez comme suit :



Appuyez sur la touche 2 au dos de la télécommande maître, pour que le voyant **vert** clignote.



Sur la télécommande maître, appuyez simultanément plus de 3 secondes sur les touches ▼ et ●, jusqu'à ce que le voyant s'allume.



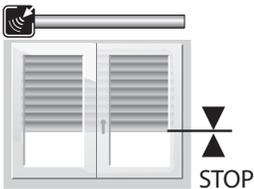
Le moteur s'actionne brièvement 2 fois.

Les butées sont effacées

Pour les réenregistrer, reportez-vous au § "Réglage des butées".

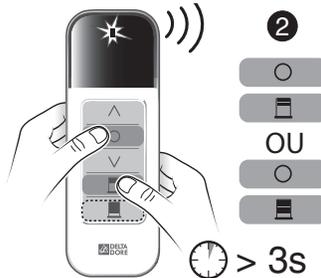
12 - Position favorite

1



Mettez le volet en position

2



Enregistrez la position.

3



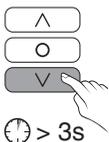
Le moteur s'actionne 2 fois.

13 - Reset usine

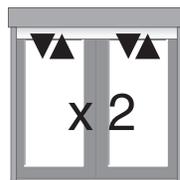
Pour revenir à la configuration d'origine, moteur vierge de programmation et d'émetteur associé.



Appuyez 2 fois sur la touche 2 au dos de la télécommande maître, pour que le voyant orange clignote.



Sur la télécommande maître, appuyez plus de 3 secondes sur la touche ▼, jusqu'à ce que le voyant s'allume.



Le moteur s'actionne brièvement 2 fois.

Le moteur est vierge de toute association

14 - Association avec une centrale d'alarme

Le moteur peut être associé à une centrale d'alarme en mode détection d'intrusion (tentative de soulèvement du volet).

Pour configurer ce mode anti-intrusion :

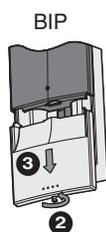
- Associer la centrale au moteur
- Définir le mode de fonctionnement du moteur.
- Associer le mode anti-intrusion du moteur à la centrale d'alarme.

La surveillance anti-intrusion n'est active que si l'alarme est en marche et le volet fermé.

14.1 Associer la centrale au moteur

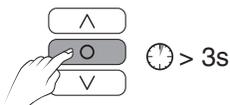
Le moteur doit déjà être associé à une télécommande maître.

1 Mettre la centrale en mode "Maintenance"

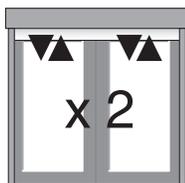


Le voyant jaune clignote

2 Mettre le(s) moteur(s) en attente d'association

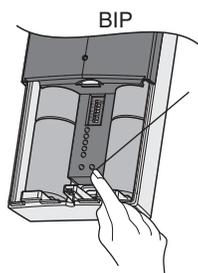


Sur la télécommande maître, appuyez plus de 3 secondes sur la touche ●, jusqu'à ce que le voyant s'allume.



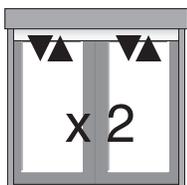
Le moteur s'actionne brièvement 2 fois.

3 Valider l'association



Appuyez sur la touche Test de la centrale.

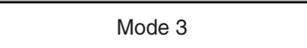
La centrale émet un bip.

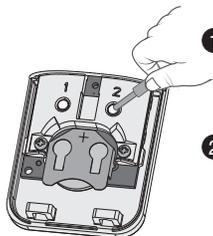


Le moteur s'actionne brièvement 2 fois.

La centrale est associée au moteur

4 Définir le mode de fonctionnement du moteur

Mise en marche de l'alarme	Le volet se ferme	Le volet reste en position
Mise en arrêt de l'alarme	Mode 2	
Le volet s'ouvre	Mode 2	
Le volet reste en position	Mode 1	Mode 3

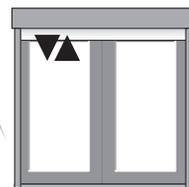
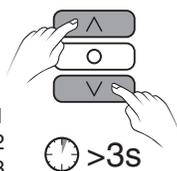


1 Appuyez 2 fois sur la touche 2, au dos de la télécommande maître, pour que le voyant **orange** clignote.



2 Puis, appuyez ~3 secondes sur les touches ▲ et ▼ jusqu'à ce que le moteur s'actionne brièvement.

Le moteur s'actionne 1 x ▼▲ : Mode 1
 Le moteur s'actionne 2 x ▼▲ : Mode 2
 Le moteur s'actionne 3 x ▼▲ : Mode 3



Le moteur s'actionne brièvement.

Pour passer d'un mode à l'autre, recommencer les opérations 1 et 2.

5 Associer le mode anti-intrusion du moteur à la centrale d'alarme

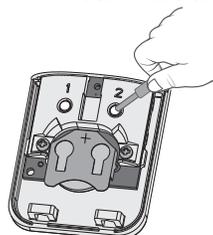
• Mettre la centrale en mode "Ajout produits"

La centrale doit être en mode "Maintenance" et tous les moteurs associés à la centrale



Le voyant jaune s'allume fixe.

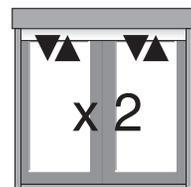
• Associer le mode anti-intrusion à la centrale



Appuyez 2 fois sur la touche 2, au dos de la télécommande maître, pour que le voyant **orange** clignote.



Puis, appuyez ~3 secondes sur la touche ▲ jusqu'à ce que le moteur s'actionne brièvement. La centrale émet un bip.



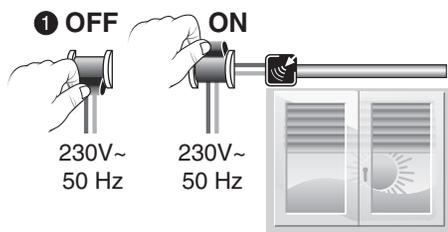
Le moteur s'actionne brièvement 2 fois.

Le mode anti-intrusion du moteur est associé à la centrale
 Répétez l'opération pour l'ensemble des moteurs.

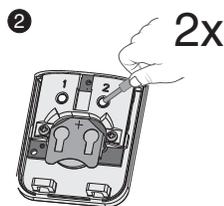
• Refermer la centrale



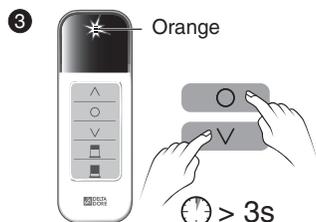
15 - La télécommande maître est perdue ou hors d'usage



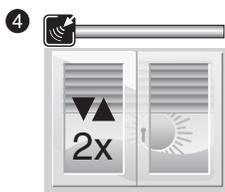
Coupez l'alimentation, puis remettez sous tension **uniquement le moteur concerné** par le changement de télécommande maître.



Appuyez 2 fois sur la touche 2 au dos de la nouvelle télécommande maître, pour que le voyant orange clignote.



Sur la nouvelle télécommande maître, appuyez simultanément plus de 3 secondes sur les touches ▼ et ● jusqu'à ce que le voyant s'allume.



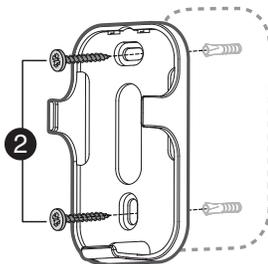
Le moteur s'actionne brièvement 2 fois.

Vous disposez d'une nouvelle télécommande maître pour ce moteur
Le réglage des butées et les autres émetteurs associés sont conservés

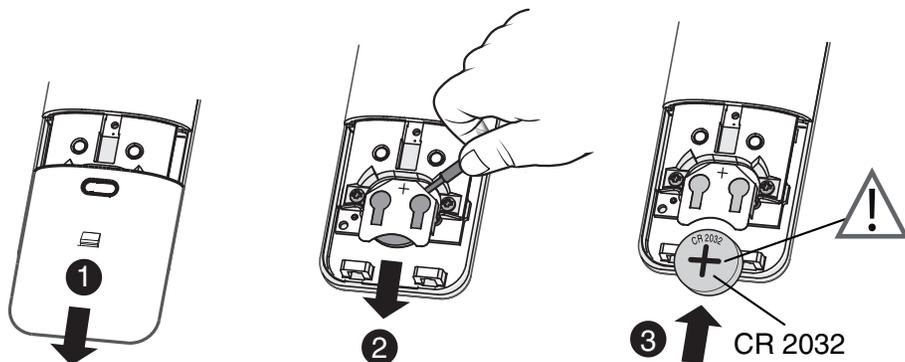


Si plusieurs moteurs sont connectés au même coupe-circuit, après la remise en marche, à l'aide de la télécommande maître, actionnez une fois chaque moteur non concerné par le changement de télécommande avant d'associer la nouvelle télécommande.

16 - Montage socle



17 - Remplacement de la pile



18 - Aide

Le moteur ne fonctionne pas :

- Vérifiez que le câblage est correct selon les schémas du chapitre "Raccordement".
- Vérifiez la présence de l'alimentation sur le réseau.
- Vérifiez que le moteur n'est pas en protection thermique, il suffit d'attendre quelques minutes pour le refroidir.
- Vérifiez s'il y a un problème sur le réglage des fins de course et réglez-les à nouveau.

Les points de fin de course ne sont pas respectés :

- Vérifiez les composantes mécaniques du système (stabilisation, jeux, déformations etc..).
- Vérifiez s'il y a une faute sur le réglage des fins de course et réglez-les à nouveau.

19 - Caractéristiques techniques

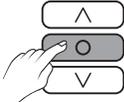
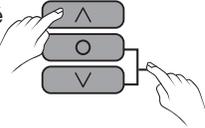
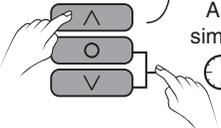
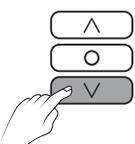
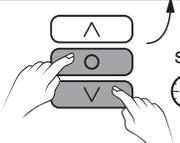
Moteur

- Alimentation : 230V - 50 Hz +/- 10%
- Isolement classe I
- Consommation : 112 W (Rollia 10BOT), 145 W (Rollia 20BOT), 191 W (Rollia 30BOT),
- Temps de fonctionnement : 4 minutes
- Tr/min : 15
- Fréquence de réception : 868 MHz
- Portée radio de 100 à 300 mètres en champ libre, variable selon les équipements associés (portée pouvant être altérée en fonction des conditions d'installation et de l'environnement électromagnétique)
- Nombre d'émetteurs associés : 12 maximum
- Indice de protection : IP 44

Télécommande

- Alimentation : pile lithium 3 V, CR2032,
- Isolement classe III
- Dimensions : 129 x 45 x 17 mm

20 - Tableau récapitulatif des appuis touches

<p>Associer un émetteur à la fonction montée/descente</p>	<p>Moteur Action brève   Sortie du mode</p> <p>Télécommande maître  >3s   Validez sur l'émetteur</p>
<p>Effacer l'association d'un émetteur aux fonctions montée/descente et répétition</p>	<p>Moteur Action brève   Sortie du mode</p> <p>Appui simultané  >3s   Validez sur l'émetteur</p>
<p>Effacer l'association de tous les émetteurs aux fonctions montée/descente et répétition</p>	<p>    Sortie du mode</p> <p>Appuyez 2 fois sur la touche 2 pour que le voyant orange clignote.  Appui simultané  >3s</p>
<p>Reset usine</p>	<p>    Sortie du mode</p> <p>Appuyez 2 fois sur la touche 2 pour que le voyant orange clignote.   >3s</p>
<p>La télécommande maître est perdue ou hors d'usage. Procédure de remplacement.</p>	<p>    Sortie du mode</p> <p>Appuyez 2 fois sur la touche 2 pour que le voyant orange clignote.  Appui simultané  >3s</p>

21 - Abaques pour volets roulants

Comment choisir le moteur de volet roulant ?

- Calculer le poids du tablier : Poids = largeur x hauteur x poids au m²

Poids au m² des lames de volets

Lame de 37/40 mm

PVC : 4kg/m²

Alu avec mousse : 4.5 kg/m²

Bois : 11 kg/m²

Lame de 55/60 mm

PVC : 5.5 kg/m²

Alu avec mousse : 6 kg/m²

- En fonction du tube d'enroulement et du poids calculé, choisissez le moteur sur l'abaque correspondant à votre hauteur de tablier

Lame de 37/40 mm

Hauteur de volet jusqu'à 1,5 m

	Rollia10BOT	Rollia 20BOT	Rollia 30BOT
Ø 53-54	21 kg	44 kg	66 kg
Ø 60	19 kg	39 kg	59 kg
Ø 64	18 kg	37 kg	55 kg
Ø 70	17 kg	36 kg	54 kg
Ø 80	16 kg	34 kg	50 kg

Lame de 55/60 mm

Hauteur de volet jusqu'à 1,5 m

	Rollia10BOT	Rollia 20BOT	Rollia 30BOT
Ø 60	15 kg	32 kg	48 kg
Ø 64	15 kg	31 kg	47 kg
Ø 70	14 kg	29 kg	44 kg
Ø 80	14 kg	29 kg	44 kg

Hauteur de volet jusqu'à 2,5 m

	Rollia10BOT	Rollia 20BOT	Rollia 30BOT
Ø 53-54	17 kg	37 kg	55 kg
Ø 60	16 kg	33 kg	50 kg
Ø 64	15 kg	33 kg	48 kg
Ø 70	15 kg	32 kg	48 kg
Ø 80	14 kg	30 kg	46 kg

Hauteur de volet jusqu'à 2,5 m

	Rollia10BOT	Rollia 20BOT	Rollia 30BOT
Ø 60	14 kg	31 kg	47 kg
Ø 64	14 kg	29 kg	44 kg
Ø 70	13 kg	29 kg	44 kg
Ø 80	13 kg	28 kg	42 kg

Hauteur de volet jusqu'à 3,5 m

	Rollia10BOT	Rollia 20BOT	Rollia 30BOT
Ø 53-54	15 kg	34 kg	51 kg
Ø 60	15 kg	31 kg	46 kg
Ø 64	15 kg	31 kg	46 kg
Ø 70	14 kg	30 kg	45 kg
Ø 80	13 kg	28 kg	43 kg

Hauteur de volet jusqu'à 3,5 m

	Rollia10BOT	Rollia 20BOT	Rollia 30BOT
Ø 60	13 kg	29 kg	43 kg
Ø 64	13 kg	27 kg	40 kg
Ø 70	12 kg	27 kg	40 kg
Ø 80	12 kg	26 kg	39 kg

Ces préconisations ne sont données qu'à titre indicatif, elles tiennent compte des coefficients de frottement.



DECLARATION "CE" DE CONFORMITE CE-KONFORMITÄTSERKLÄRUNG

Constructeur (Hersteller): DELTA DORE

Type produit (Produkttyp): Moteur tubulaire (Rohrmotor), émetteur/récepteur (Sender/Empfänger)

Application (Anwendung): Télécommande/télécontrol (Fernbedienung)

Nom commercial (Handelsname)
ROLLIA RL50x0BO X3D
ROLLIA RL50x0M X2D

Par la présente, DELTA DORE déclare que le produit ci-dessus est conforme aux exigences essentielles et aux autres dispositions pertinentes de la directive R&TTE 1999/5/CE selon la procédure de conformité : Annexe II
DELTA DORE *explique hiermit, dass die o.g. Produkte den grundlegenden Anforderungen sowie den einschlägigen Bestimmungen der Richtlinie R&TTE/1999/5/CE (Anlage II) entsprechen.*

Par la présente, DELTA DORE déclare que le produit ci-dessus est conforme aux exigences essentielles et aux autres dispositions pertinentes de la directive MACHINE 2006/42/CE.
DELTA DORE *explique hiermit, dass die o.g. Produkte den grundlegenden Anforderungen sowie den einschlägigen Bestimmungen der EG-Maschinen-Richtlinie entsprechen.*

Sécurité électrique (elektrische Sicherheit) :

DIN EN 60335-1 (VDE 0700-1):2010-11	EN 60335-1:2002+A11+A1+A12+A2+A13+A14:2010
DIN EN 60335-1/A15 (VDE 0700-1/A15):2012-03	EN 60335-1/A15:2011
DIN EN 60335-2-97 (VDE 0700-97):2010-07	EN 60335-2-97:2006+A11:2008+A2:2010
DIN EN 62233 (VDE 0700-366):2008-11	EN 62233:2008
DIN EN 62233 Ber.1 (VDE 0700-366 Ber.1):2009-04	EN 62233 Ber.1:2008

Compatibilité électromagnétique (Elektromagnetische Verträglichkeit) :

EN 301489-3:2002

Application (Anwendung) : Télécommande (Fernbedienung) / Dispositif de télécommande (Steuerungsvorrichtung)

Type (Typ) : I / Transmission de messages (I/Datenübertragung)

Catégorie SRD (SRD Kategorie = Gerät mit kurzer Reichweite) : 2

EN 61000-3-2:2006+A1+A2:2009

EN 61000-3-3:2008

Radiofréquence (Funkfrequenz) :

EN 300220-2:2007

Catégorie du récepteur (Empfängerkategorie) : 2

Classification de l'émetteur (Senderklassifizierung) : classe 1 (Klasse 1)

Déclare que les essais radio essentiels ont été effectués (*wir erklären hiermit, dass die wesentlichen Funkprüfungen durchgeführt worden sind*).

Ce produit est fabriqué sur site certifié selon les référentiels (*dieses Produkt wird auf einem nach folgenden Bezugssystemen zertifiziertem Standort hergestellt*)

- qualité : ISO 9001 V2008 (Qualität : ISO 9001 V2008)

- environnement : ISO 14001 V2004 (Umwelt: ISO 14001 V2004)

Date : 12/03/2013

Le Responsable du service Certification et Qualification
(Certification & qualification department manager)

CHRISTIAN DESMONTS



DELTA DORE

FR - Bonnemain - 35270 COMBOURG - France
deltadore@deltadore.com

www.deltadore.com

En raison de l'évolution des normes et du matériel, les caractéristiques indiquées par le texte et les images de ce document ne nous engagent qu'après confirmation par nos services.